

Steckerbelegung Encoder 1-3:

Pin Nr.	Bezeichnung	Funktion
1	-U1	Phase 1 (Sinus), negativer Eingang
2	GND	GND
3	-U2	Phase 2 (Cosinus), negativer Eingang
4	NAS)*	Fehlersignal
5	-U0	Referenzsignal, negativer Eingang
6	+U1	Phase 1 (Sinus), positiver Eingang
7	+5V	Spannungsversorgung
8	+U2	Phase 2 (Cosinus), positiver Eingang
9	+U0	Referenzsignal, positiver Eingang
Gehäuse		GND, für Schirmanschluss

)* Eingang ist bei Lieferung inaktiv

Technische Daten

Nr.	Parameter	1Vss	MR	RS422	Bemerkung
1	Eingangsspannung Positionssignal	0,6...1,2Vss	1,5...5Vss	> +/-0,2V	Differenzsignale im Bereich 0...5V
2	Referenzspannung	> +/- 50mV	> +/- 50mV	> +/- 50mV	Gleichtaktbereich 0...5V
3	NAS-Signal)*	TTL	TTL	TTL	„H“ = Messsystem ok, „L“ = Fehler, 1kOhm → GND, Tiefpass 1kOhm/1nF
4	Grenzfrequenz Positionssignal	Ca. 250kHz	Ca. 250kHz	32ns Flankenabstand	MR- und 1Vss-Signale werden bei noch höheren Frequenzen wie bei RS422 mitgezählt.
5	Max. Frequenz des Positionssignals bei Referenzfahrt	6 kHz	6kHz	> 40µs Flankenabstand	Das Referenzsignal wird mit dem Positionssignal synchronisiert.
6	Max. erreichbarer Interpolationsfaktor	51400-fach	51400-fach	4-fach	Bezogen auf eine Signalperiode
7	Interpolationsfaktor bei max. Spannung des Positionssignal	29100-fach	32700-fach	4-fach	Bezogen auf eine Signalperiode. Berechnet an der ungünstigsten Stelle.
8	Interpolationsfaktor bei min. Spannung des Positionssignal	14500-fach	9800-fach	4-fach	Bezogen auf eine Signalperiode. Berechnet an der ungünstigsten Stelle.
9	Eingangswiderstand	120 Ohm	120 Ohm	120 Ohm	Der Eingangswiderstand kann variiert werden. Bitte ggf. anfragen.
10	Versorgungsstrom +5V				Max. 0,5A pro Encoder. Gesamtstrom ist max. 1A.

)* Eingang ist bei Lieferung inaktiv